参考出展

自己位置推定 / SLAMソリューション

SLAM Solution

移動体に必要な自己位置推定ミドルウェア

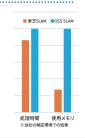


AGVや自走システムにおいて最も重要な技術である自己位置推定。 東芝独自の自己位置推定技術を顧客システム向けにカスタマイズ、 リアルタイムシステムに最適化し、提供いたします。

Point **1**

低リソースで動作する Visual SLAM

リアルタイムシステム要求される、高速処理 および低リソースで動作するVisual SLAMによる 自己位置推定

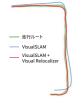




Point

絶対自己位置推定技術により精度向上

衛星測定システム (GNSS) が使用できない環境でも 自己位置推定可能な技術であるVisual Relocalizerと Visual SLAMの組み合わせによる精度向上





Visual Relocalizerによる自己位置推定

3

各種プラットフォームに向けた最適化

既存の自走システムにカスタマイズ対応可能 Intel SSE/ARM NEONやGPGPU向け最適化や 将来FPGAやAIエッジデバイス対応予定





GPU(Nvidia/Intel)

エッジAIデバイス

【ご連絡先】 東芝情報システム株式会社 エンベデッドシステム事業部

E-mail: TJesg-sales@ml.toshiba.co.jp

